

KR 10 R1100-2



Технические характеристики

Макс. рабочий радиус	1101 mm
Максимальная грузоподъемность	11,1 kg
Стабильность повторяемости позиций (ISO 9283)	± 0,02 mm
Количество осей	6
Монтажное положение	Пол; Потолок; Стена; Любой угол
Площадь установки	208 mm x 208 mm
Вес	Прибл. 55 kg

Данные по осям

Диапазон перемещения	
A1	±170 °
A2	-190 ° / 45 °
A3	-120 ° / 156 °
A4	±185 °
A5	±120 °
A6	±350 °

Условия эксплуатации

Температура окружающей среды при эксплуатации	0 °C - 45 °C (273 K - 318 K)
---	------------------------------

Класс защиты

Класс защиты (IEC 60529)	IP65 / IP67
Класс защиты механической руки робота (IEC 60529)	IP65 / IP67

Система управления

Система управления	KR C5 micro; KR C4 smallsize-2; KR C4 compact
--------------------	---

Сертификаты

Требования к антистатической защите	IEC61340-5-1; ANSI/ESD S20.20
-------------------------------------	-------------------------------

Время цикла

140 циклов в минуту (25 mm / 305 mm / 25 mm, 1 kg)



График рабочей зоны

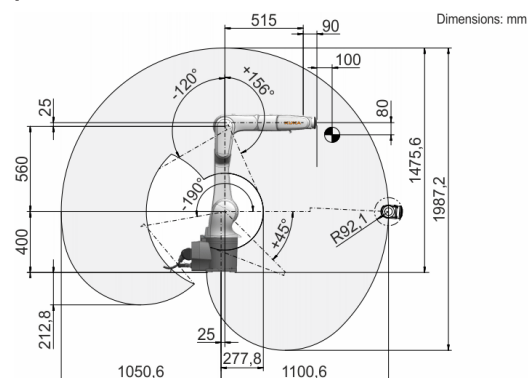
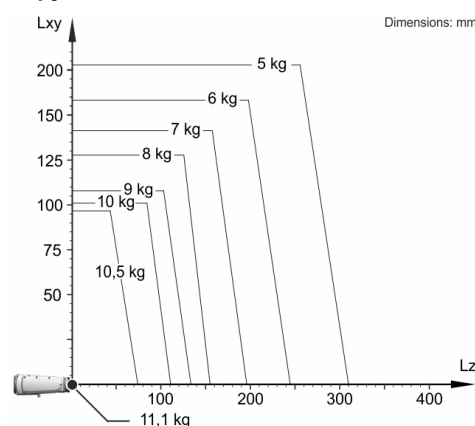


Диаграмма грузоподъемности



KR 10 R1100-2 разработан для номинальной грузоподъемности 10 kg с целью оптимального использования рабочих и динамических характеристик робота. С уменьшенными интервалами нагрузок и при оптимальных дополнительных нагрузках можно работать с максимальной грузоподъемностью до 11,1 kg. Конкретный случай нагрузки необходимо проверить по KUKA Load. Дополнительную консультацию можно получить в сервисной службе KUKA.

Установочный фланец

